

## 4. ОСНОВИ МОДЕЛЮВАННЯ

### 4.1. Розв'язання диференціальних моделей на базі звичайних диференціальних рівнянь за методом Ейлера

Метод Ейлера може бути використаний для відшукування наближеного рішення (розв'язання задачі Коші) звичайних диференціальних рівнянь.

Нехай дано диференціальне рівняння першого порядку у вигляді:

$$y' = f(x, y),$$

з початковими умовами  $y(x_0) = y_0$ , на відрізку  $x$  від  $x_0$  до  $x_n$ .

Розібемо розглянутий відрізок на частини з кроком  $h$ . Тоді дискретна координата може бути знайдена за залежністю:

$$x_i = x_0 + ih,$$

де  $i = 0, 1, 2 \dots n$  – номер вузла розрахункової сітки.

Згідно методу Ейлера, замість отримання аналітичної функції  $y(x)$  можна знайти її табличний аналог  $y_i$  у вузлах сітки  $i$ . Послідовні значення табличної функції  $y_{i+1}$  в наступному вузлі  $(i+1)$  визначаються за її відомим значенням  $y_i$  у вузлі  $i$  за рекурентною формулою Ейлера:

$$y_{i+1} = y_i + h \cdot f(x, y) + \varepsilon_i,$$

де  $\varepsilon_i = y_{i+1} - y(x_{i+1})$  – вузлова похибка методу Ейлера.

В якості правої частини  $f(x, y)$  диференціального рівняння у формулі Ейлера може також служити її дискретний аналог  $f(x_i, y_i)$ .

Похибка, яка накопичена на всьому розрахунковому відрізку:

$$\varepsilon = \sum_1^n \varepsilon_i.$$

Якщо  $|\varepsilon_i|$  та  $|\varepsilon|$  дуже малі в порівнянні з власне значеннями  $y_i$  і не впливають на кінцеву інтерпретацію результатів розрахунку, то отримане приближене рішення

у вигляді табличної функції  $y_i$  вважається збіжним до аналітичної залежності  $y(x)$  у відповідних вузлах  $i$ . Таким чином, для розрахунків використовують рекурентну формулу Ейлера у вигляді:

$$y_{i+1} = y_i + h \cdot f(x, y).$$

Якщо  $|\varepsilon_i|$  зростає при просуванні по розрахунковому відрізку, то виникає, так звана, нестійкість рішення, яка призводить до незбіжності табличної функції  $y_i$  до аналітичної залежності  $y(x)$ . Значення  $|\varepsilon_i|$  та  $|\varepsilon|$  набувають величин, які близькі або навіть перевищують величину функції  $y_i$ , яку знаходять. Таке рішення цінності не має і не може бути застосовано в інженерних розрахунках.

Розглянутий звичайний метод Ейлера має перший порядок точності відносно кроку. Це означає, що  $\varepsilon_i \sim h$ . Тобто, при збільшенні вдвічі кроку (наприклад, з метою економії обчислювальних ресурсів), вдвічі збільшується і похибка  $\varepsilon_i$  і навпаки. Звідси впливає метод усунення нестійкості за рахунок зменшення кроку розрахунку.